



Introducing the Non-Destructive Method of Photogrammetry in the Study and Survey of Historical Monuments

Farzaneh Rahimi Jafari¹, Fatemeh Habibi², Sajad Moazen^{*3},

¹. M.A. Department of Building Conservation, School of Architecture and Environmental Design, Iran University of Science and Technology, Tehran, IRAN

². M.A. Department of Building Conservation, School of Architecture and Environmental Design, Iran University of Science and Technology, Tehran, IRAN

³. Assistant Professor, Department of Building Conservation, School of Architecture and Environmental Design, Iran University of Science and Technology, Tehran, IRAN

Received: 19/09/2021

Accepted: 21/12/2021

Abstract

Cultural heritage is an invaluable asset to human beings that reflects their achievements over the centuries. The need to identify and protect cultural heritage is well understood, and experts strive to use every means possible to achieve this goal. Preservation and restoration of cultural heritage include conservation of historic buildings using all new technologies that are as effective as possible in maintaining the original condition. They are often associated with geometric surveying, surveillance, and heritage documentation. This article introduces the science of photogrammetry, types, tools, and techniques by reviewing and analyzing 20 reputable publications articles in the last five years. This article demonstrates the efficiency of this technology in the conservation, restoration, and documentation of cultural heritage by introducing some comparative examples in the present era. Documenting monuments is the first step to any intervention and planning. Architectural heritage photogrammetry is a helpful and standard process for obtaining accurate 3D data for documentation and virtualizing historical monuments. It is also one of the most recommended non-invasive methods, consisting of techniques for interpreting, measuring, and modeling objects by the basis of images obtained from them. According to studies, the science of photogrammetry is one of the most widely used, cheapest, and most available non-destructive technologies in restoration science and with the advancement of science, newer and more efficient tools and methods in this field are presented.

Keywords: Historical Building, Documentation, Roleve, Non-destructive Technique, Photogrammetry.

*Corresponding Author: sajadmoazen@iust.ac.ir

Introduction

When monuments are abandoned, their inspection and monitoring are essential steps for proper planning of conservation and restoration [1]. Documenting monuments is the first step to any intervention and planning. Cultural heritage is threatened by a variety of factors, including natural hazards, urban development, and erosion, and is likely to be eradicated at any time. Therefore, we must ensure that they are well documented, that if they are lost, we can pass the documents on to future generations or, if necessary, use them for reconstruction purposes [2]. Before starting the documentation, it is necessary to analyze the existing documents. Any new research should complement the existing review. Documentation should be planned based on the available data and the purpose of the project. Documentation generally considers the geometric properties of the building, compromise, building structure, construction period, and even pathology. These studies enable the correct identification and comprehensive knowledge of the building, which is the basis of the restoration project. Documentation in restoration work can be integrated in all stages of project implementation. Numerous findings are provided in implementation that require ongoing review to record, interpret, and justify any changes to the project. In many cases, the investigation should continue even after the intervention [3]. Thanks to technological advances, more methods and tools can be used to document cultural heritage. The documentary methods available today can often lead to excellent results in terms of accuracy, speed, completeness, and realism. This paper seeks to identify a suitable method for realizing three-dimensional models of complex structures in an easy and fast way. To achieve this goal, the first step is to build a three-dimensional model using photogrammetric modeling. Photogrammetric study of architectural cultural heritage is a very useful and standard process in order to obtain accurate three-dimensional data for documenting and visualizing historical monuments [1]. Today, photogrammetry has become very popular for research purposes due to the high performance and low cost of new digital cameras.

Discussion

Cultural heritage is increasingly using digital technologies. New 3D digital tools offer unique benefits for informing, educating and preserving historical monuments and sites. Using these tools, museums and historical sites can provide not only greater access for the general public, but also remote researchers [5]. Methods of creating three-dimensional models can be classified into two main categories based on 1) level of automation and 2) input techniques. In the first group, automatic, semi-automatic and manual methods can be mentioned, while in the second group, photogrammetric and LiDAR techniques can be mentioned [6]. Whereas the study of monuments must respect international norms of intervention in the architectural heritage; Photogrammetry is one of the most recommended surveying methods as a non-Destructive method [3,7], which consists of techniques for interpreting, measuring and modeling objects based on images [2].

Types of photogrammetry

Photogrammetry is divided into two categories:

- Interpretive photogrammetry: identifying and determining the type of objects based on photo interpretation and obtaining thematic and descriptive information. In this type of photogrammetry, color photographs are used to identify and qualitatively determine the effects.
- Metric photogrammetry: measures accurately from a photograph that produces a map [10].

Types of photogrammetry in terms of camera station (in terms of distance to the object):

- Ground photogrammetry (short range): The camera is mounted on a tripod and its distance from the object is from 1 to 200 meters.
- Aerial photogrammetry: The camera is mounted on an airplane and produces topographic maps.
- Space Photogrammetry: Carries a satellite or space camera (such as a shuttle space station) [6,8].

The various methods of digital terrestrial photogrammetry used in conservation projects and works are:

- Single-image photogrammetry (or 2D photogrammetry)
 - Stereo photogrammetry (two images obtained with axes parallel to each other)
 - Multi-image photogrammetry (convergence or monoscopic photogrammetry).
-

To obtain a three-dimensional model, the last two methods are used [3,7].

Photogrammetric techniques

- Structure from Motion (SfM), which specifies the directions and positions in which each image is taken.
- Scale-Invariant Feature Transform (SIFT), which can identify potential features for image matching [6].
- Compact stereo adaptation (DSM) (Digital Surface Model) [8].

Conclusion

Preservation and restoration of cultural heritage includes the protection of historic buildings using all new technologies that are as effective as possible in maintaining the original condition. Cultural heritage is increasingly using digital technologies in its techniques and methods. New 3D digital tools offer unique benefits for informing, educating and preserving monuments and sites. Photogrammetry is one of the techniques developed for three-dimensional digitization at various scales. However, unlike traditional scanners, photogrammetry is relatively inexpensive - both monetary and experimental. Photogrammetry makes digitization accessible to everyone compared to other techniques. Today, photogrammetry plays a significant role in documenting historical monuments in Iran and has greatly increased the work of archaeologists and restorers in its ease and accuracy. Due to the availability and cheapness of this method and the ability to combine it with other methods, it is predicted that in the future all the work of documenting and collecting cultural heritage, including historical buildings, monuments, archeological sites and others will be done by using this non-destructive technology in Iran. The results of the study indicate that the science of photogrammetry will work better in combination with other methods such as laser scanner, GPR, Lidar and other technologies.



معرفی روش غیرمخرب فتوگرامتری در مطالعه و برداشت بناهای تاریخی

فرزانه رحیمی جعفری^۱، فاطمه حبیبی^۲، سجاد موذن^{*۳}

۱. دانشجوی کارشناسی ارشد، گروه مرمت، دانشکده معماری و شهرسازی، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران

۲. دانشجوی کارشناسی ارشد، گروه مرمت، دانشکده معماری و شهرسازی، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران

۳. استادیار، گروه مرمت، دانشکده معماری و شهرسازی، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران

تاریخ پذیرش: ۱۴۰۰/۰۹/۳۰

تاریخ دریافت: ۱۴۰۰/۰۶/۲۸

چکیده

میراث‌فرهنگی سرمایه‌ای بی‌بدیل برای انسان است که دستاوردهای او را طی قرن‌ها به تصویر می‌کشد. نیاز به شناسایی و حفاظت از میراث فرهنگی به خوبی درک شده و تلاش متخصصان این است که از هر روش ممکن برای تحقق این هدف بهره بگیرند. حفاظت و مرمت میراث‌فرهنگی شامل حفاظت از بناهای تاریخی با استفاده از تمام فناوری‌های جدید است که در حفظ وضعیت اولیه تا حد ممکن مؤثر واقع می‌شود. آن‌ها اغلب با بررسی هندسی، نظارت و مستندگاری میراث، مرتبط هستند. این مقاله به صورت مروری و با بررسی و تحلیل ۲۰ مقاله نشریات معتبر در پنج سال اخیر به معروفی علم فتوگرامتری، انواع، ابزار و تکنیک‌های این علم می‌پردازد و در پایان با معرفی چند نمونه موردی، کارآمدی این فناوری را در عصر حاضر در حفاظت، مرمت و مستندگاری میراث فرهنگی نشان می‌دهد. مستندسازی بناهای تاریخی، اولین قدم برای هرگونه مداخله و برنامه‌ریزی است. فتوگرامتری میراث معماري یک فرایند مفید و استاندارد به منظور دستیابی به داده‌های سه‌بعدی دقیق برای مستندسازی و تجسم مجازی بناهای تاریخی و یکی از توصیه شده‌ترین روش‌های غیرمزاحم (non-intrusive method) است، که متشکل از تکنیک‌هایی برای تفسیر، اندازه‌گیری و مدل سازی اشیاء بر اساس تصاویر به دست آمده از آن‌ها است. براساس مطالعات انجام شده، علم فتوگرامتری با توجه به لزوم مستندگاری میراث فرهنگی به عنوان یکی از پرکاربردترین، ارزان‌ترین و در دسترس‌ترین فناوری‌های غیرمخرب در کلیه علوم مرتبط با میراث فرهنگی به صورت گسترده استفاده می‌شود و با پیشرفت علم، ابزارها و روش‌های جدیدتر و کارآمدتری در این زمینه ارائه می‌شود.

واژگان کلیدی: بناهای تاریخی، مستندسازی، برداشت، روش غیرمخرب، فتوگرامتری.

* نویسنده مسئول مکاتبات: تهران، رسالت، خیابان هنگام، خیابان دانشگاه، دانشگاه علم و صنعت ایران، کد پستی: ۱۴۸۴۶-۱۳۱۱۴

پست الکترونیکی: sajadmoazen@just.ac.ir

بررسی فتوگرامتری میراث فرهنگی معماری یک فرایند بسیار مفید و استاندارد به منظور دستیابی به داده‌های سه‌بعدی دقیق برای مستندسازی و تجسم بناهای تاریخی است [1]. امروزه فتوگرامتری برای اهداف تحقیقاتی به دلیل عملکرد بالا و ارزان بودن دوربین‌های دیجیتال جدید بسیار محبوب شده است.

۲. روش پژوهش

روش تحقیق مورد استفاده در این مقاله، توصیفی-تحلیلی است که برای گردآوری اطلاعات از مطالعات کتابخانه‌ای در چارچوب استفاده از منابع اینترنتی بهره‌گیری شده است. از این رهگذر، محتوای مقاله‌های منتشرشده در زمینه مستندنگاری و فتوگرامتری در پنج سال اخیر به زبان انگلیسی مورد بررسی قرار گرفته است. با مطالعه مقالات در ابتدا به معرفی علم فتوگرامتری به عنوان یک فناوری غیرمخرب در مستندنگاری میراث فرهنگی پرداخته و سپس مزايا و معایب استفاده از این روش ارائه شده است. در ادامه، به معرفی انواع فتوگرامتری، تکنیک‌ها و ابزار این فناوری پرداخته و با تحلیل یک نمونه موردنی، نحوه کارکرد این فناوری شرح داده می‌شود. در انتها به مقایسه مقاله‌های موردن بررسی از نظر هدف و موضوع پرداخته شده است.

۳. یافته‌ها

۱-۳. تاریخچه علم فتوگرامتری

در گذشته، از دوربین‌های آنالوگ برای بررسی‌های فتوگرامتری استفاده می‌شد و روش‌های فتوگرامتری تک تصویر و استریووفتوگرامتری روش‌های غالب بودند. به عنوان یک وسیله ذخیره‌سازی تصاویر فتوگرامتری، از صفحات نگاتیو شیشه‌ای یا فیلم عکاسی استفاده می‌شد. دوربین‌های متربک و سایر تجهیزات، بسیار گران قیمت بودند و پردازش به افراد آموزش دیده نیاز داشت. در دهه ۱۹۹۰ میلادی، فتوگرامتری با ورود دوربین‌های دیجیتال، انقلابی را تجربه کرد. امروزه، تصاویری که با دوربین‌های دیجیتال گرفته می‌شوند،

۱. مقدمه

هنجامی که بناهای تاریخی متروک و مهجور مانده‌اند، بررسی و نظارت آن‌ها گام‌های اساسی برای برنامه‌ریزی صحیح حفاظت و مرمت هستند [1]. مستندسازی بناهای تاریخی اولین قدم برای هرگونه مداخله و برنامه‌ریزی است. میراث فرهنگی توسط عوامل مختلفی از جمله خطرات طبیعی، توسعه شهرها و فرسوده شدن تهدید می‌شود و هر لحظه احتمال از بین رفتن آن میراث وجود دارد. بنابراین باید اطمینان حاصل کنیم که آن‌ها به خوبی مستند شده‌اند، که در صورت از دست دادن آن‌ها بتوانیم اسناد و مدارک را به نسل‌های آینده منتقل کنیم یا در صورت نیاز از آن‌ها برای اهداف بازسازی استفاده کنیم [2]. قبل از شروع مستندنگاری، لازم است اسناد موجود، تجزیه و تحلیل شود. هر پژوهش جدید باید مکمل بررسی‌های موجود باشد. بر اساس داده‌های موجود و هدف پژوهش، مستندنگاری باید برنامه‌ریزی شود. در مستندنگاری عموماً خصوصیات هندسی ساختمان، مصالح‌شناسی، سازه‌بنا، دوره‌بندی ساخت و حتی آسیب‌شناسی مورد توجه قرار می‌گیرد. این مطالعات، امکان تشخیص صحیح و شناخت جامع بنا را فراهم می‌کند که اساس پژوهه مرمت است. مستندنگاری در کار مرمت، می‌تواند در تمام مراحل اجرای پروژه ادغام شود. یافته‌های متعددی در اجرا فراهم می‌شوند که نیاز به بررسی‌های مداوم دارند تا هرگونه تغییر در پروژه را ثبت، تفسیر و توجیه کنند. در بسیاری از موارد، بررسی باید حتی پس از مداخله ادامه یابد [3]. به یعنی پیش‌رفت‌های تکنولوژیکی، می‌توان از روش‌ها و ابزار بیشتری برای مستندسازی میراث فرهنگی استفاده کرد. روش‌های مستندنگاری که امروز موجود است اغلب می‌تواند به نتایج عالی از نظر دقت، سرعت، کامل‌بودن و واقع-گرایی آثار منجر شود. این مقاله، به دنبال شناسایی روشی مناسب برای تحقق بخشیدن به مدل‌های سه‌بعدی ساختارهای پیچیده به روش آسان و سریع است. برای دستیابی به این هدف، اولین قدم، ساختن مدل سه‌بعدی با استفاده از مدل‌سازی فتوگرامتری است.

تابشی و سایر پدیده‌های ثبت شده است. مشهورترین تکنیک مبتنی بر تصویر، فتوگرامتری است که می‌تواند ابعاد بسیار دقیقی را از نظر موقعیت و هندسهٔ عنصر واقعی از طریق دو یا چند تصویر در رابطه با یک نمای ثابت از چندین زاویه برای آن عنصر ارائه دهد [8]. فتوگرامتری یکی از تکنیک‌هایی است که برای دیجیتالی‌شدن سه‌بعدی در مقیاس‌های مختلف توسعه یافته است. با این حال، برخلاف اسکنرهای سنتی، فتوگرامتری نسبتاً ارزان -چه از نظر پولی و چه از نظر تجربی- است [5]. مدل‌های دیجیتالی سه‌بعدی و نمایش‌های دو بعدی می‌توانند به طور موثر در نظارت بر وضعیت حفاظت از بناهای تاریخی کمک کنند و به یک پشتیبانی بسیار مفید برای کارهای مرمت تبدیل شوند [1]. فتوگرامتری می‌تواند ابرهای نقطه‌ای سه‌بعدی را از تصاویر (اعم از فاصلهٔ کوتاه و هوایی) ایجاد کند. ابر نقطه‌ای فتوگرامتری با استفاده از جفت‌های تصویر استریوو و با استفاده از روشی که استریوی چندنماهه (Multi-view stereo (MVS)) نامیده می‌شود، ایجاد می‌شود [6]. همچنین در محدودهٔ سرزمین، ایجاد می‌شود [6]. همچنین در محدودهٔ سرزمین، فتوگرامتری تاریخی (Historical) برای نظارت بر تغییرات سرزمینی یا تجزیه و تحلیل پدیده‌های طبیعی اعمال می‌شود و تغییرات مورفولوژی یخچال‌ها، آتش‌نشان‌ها یا رانش زمین را بر جسته می‌کند [9]. مزایای فتوگرامتری را می‌توان به صورت زیر خلاصه کرد:

- سهولت در ایجاد بایگانی برای نیازهای آینده.
- ارائه مقدار زیادی داده در خروجی‌ها.
- دقت بالا بسته به نیاز پژوه.
- ارائه مدل‌های سه‌بعدی در طیفی وسیع، از اشیاء کوچک تا اشیاء پیچیده بزرگ مانند مکان‌های تاریخی.
- ارائه داده‌های متريک از بافت شیء به دلیل ماهیت مبتنی بر تصویر، که سبب افزایش درک کاربر می‌شود.

اغلب با روش مؤثر سریع ساختار در حرکت (SfM) پردازش می‌شوند. ساختار در حرکت دارای زمینه‌ای در علم بینایی رایانه (Computer vision) است. روش-های بینایی رایانه‌ای در ابتدا با هدف تشخیص اشیاء، ناوبری و سایل نقلیه خودران یا مدل‌سازی اشیاء انجام شد [4]. در ادامه، به تشریح کامل این فناوری پرداخته می‌شود.

۳-۲. تشریح فناوری فتوگرامتری و انواع آن

۳-۲-۱. معرفی فتوگرامتری

میراث فرهنگی به طور فرایندهای از فناوری‌های دیجیتال بهره می‌برد. ابزارهای دیجیتالی سه‌بعدی جدید مزایای منحصر به فردی را برای اطلاع‌رسانی، آموزش و حفظ آثار و محوطه‌های تاریخی ارائه می‌دهند. با استفاده از این ابزارها، موزه‌ها و اماكن تاریخی می‌توانند نه تنها دسترسی بیشتری را برای عموم مردم، بلکه دسترسی محققان از راه دور نیز ایجاد کنند [5]. روش‌های ایجاد مدل‌های سه‌بعدی را می‌توان در دو دسته اصلی طبقه‌بندی کرد که بر اساس ۱. سطح اتوماسیون و ۲. تکنیک‌های ورودی است. در مورد گروه اول، می‌توان به روش‌های اتوماتیک، نیمه اتوماتیک و دستی اشاره کرد، در حالی که در گروه دوم می‌توان به تکنیک‌های فتوگرامتری و LiDAR اشاره کرد [6]. از آنجا که بررسی بناهای تاریخی باید به هنجارهای بین‌المللی مداخله در میراث معماری احترام بگذارد؛ فتوگرامتری یکی از توصیه شده‌ترین روش‌های بررسی به عنوان یک روش غیرمزاحم محسوب می‌شود [3, 7]، که مشتمل از تکنیک‌هایی برای تفسیر، اندازه-گیری و مدل‌سازی اشیاء براساس تصاویر است [2]. فتوگرامتری مطابق ASPRS (انجمن فتوگرامتری و American Society for (Photogrammetry and Remote Sensing به شرح زیر توصیف شده است: هنر، علم و فناوری به دست آوردن اطلاعات قابل اعتماد در مورد اجسام فیزیکی و محیط از طریق فرایندهای ضبط، اندازه‌گیری و تفسیر تصاویر و الگوهای انرژی الکترومغناطیسی

- استریو فتوگرامتری (دو تصویر به دست آمده با محورهای موازی یا یکدیگر)
- فتوگرامتری چند تصویر (همگرایی یا فتوگرامتری مونوسکوبی).
- برای به دست آوردن مدل سه بعدی، دو روش آخر مورد استفاده قرار می‌گیرند [3,7].
- داده‌های جغرافیایی، که می‌تواند به طور غیر مستقیم در هر زمان و با توجه به نیاز پژوهش از تصاویر استخراج شود.
- تجهیزات کم‌هزینه و قابل حمل.
- معایب این روش عبارت هستند از:
- برای استفاده کاربران غیر متخصص، سخت و پیچیده است.
- تحت تأثیر دقت و وضوح دوربین قرار دارد.
- کاربرد آن به دلیل کمبود نقاط مناسب برای عکاسی یا وجود مانع، محدود می‌شود. در این حالت، باید با سایر تکنیک‌ها ترکیب شود [2].

پانوراما

پانوراما یکی از روش‌های فتوگرامتری چند تصویر عکاسی است. تصاویر پانوراما برای اندازه‌گیری مفید هستند و اگر تنظیمات و کالیبراسیون دوربین به درستی کار کند، می‌توان از این تصاویر برای تجزیه و تحلیل ابعاد استفاده کرد. امروزه، دوربین‌های پانوراما قابلیت اطمینان این روش را افزایش داده و مشکلات مربوط به روند همپوشانی تصاویر را برطرف کرده‌اند. مهم‌ترین مزیت این روش، قابلیت آن در ذخیره‌سازی داده‌های یک شیء بزرگ به کمک تعداد کم عکس است. هزینه کم، زمان کمتر، سهولت استفاده در سیستم‌های اطلاعات جغرافیایی، قابلیت ارائه در صفحات وب و جذابیت زیاد برای کاربران از مزایای این روش محسوب می‌شوند و اندازه بزرگ تصویر که به حافظه زیاد نیاز دارد، نیاز به نرم‌افزارهای بیننده، محدودیت در حرکت در فضاهای داخلی، محدودیت در زاویه دوربین از معایب این روش است [2].

فتوگرامتری برد کوتاه (Close-range Photogrammetry)

در صورتی که فاصله شیء تا دوربین در فتوگرامتری زمینی از ۱ تا ۱۰۰۰ سانتی‌متر باشد، به عنوان فتوگرامتری از فاصله کوتاه طبقه‌بندی می‌شود. در دهه گذشته، فتوگرامتری در معماری، باستان‌شناسی، حفاظت از میراث، ارائه مدل سازی سه‌بعدی شهر، فتوگرامتری مهندسی و همچنین در تولید فیلم و برنامه‌های پژوهشی و بازی‌های ویدئویی استفاده شده است [8]. فتوگرامتری برد کوتاه دیجیتالی امکان دستیابی به سطوح با کیفیت بالا را از نظر داده‌های

- فتوگرامتری به دو دسته تقسیم می‌شود:
 - فتوگرامتری تفسیری: تشخیص و تعیین نوع اجسام بر اساس تفسیر عکس و کسب اطلاعات موضوعی و توصیفی. در این نوع از فتوگرامتری از عکس‌های رنگی استفاده می‌شود و به شناسایی و تعیین کیفی عوارض می‌پردازد.
 - فتوگرامتری متریک: به اندازه‌گیری دقیق از روی عکس می‌پردازد که به تولید نقشه می‌انجامد [10].

- انواع فتوگرامتری از لحاظ ایستگاه گیرنده عکس (از لحاظ فاصله تا جسم):
 - فتوگرامتری زمینی (برد کوتاه): دوربین بر روی سه پایه نصب می‌شود و فاصله آن تا جسم از ۱ تا ۲۰۰ متر است.

- فتوگرامتری هوایی: دوربین در هواپیما قرار می‌گیرد و نقشه‌های توپوگرافی تولید می‌کند.
- فتوگرامتری فضایی: ماهواره یا سکوی فضایی، دوربین را حمل می‌کند (مانند ایستگاه فضایی شاتل) [6,8].
- روش‌های مختلف فتوگرامتری دیجیتال زمینی را که در پژوهه‌ها و آثار حفاظت به کار می‌رود، عبارت هستند از:
- فتوگرامتری تک تصویر (یا فتوگرامتری دو بعدی)

از کاربردهای مدل‌های سه‌بعدی مانند شبیه‌سازی آموزشی، بازی و برنامه‌بازی مخابراتی کافی است. با این حال، نیاز به عکس‌های واقعی، مدل‌سازی جزئیات کامل و مدل‌های سه‌بعدی دقیق هندسی در چندین زمینه، بهویژه در مهندسی و مستندسازی میراث فرهنگی، به سرعت در حال افزایش است. جزئیات بهتر را می‌توان در تلفیق فتوگرامتری هوایی و تصاویر زمینی به دست آورد، اما این فرایند به خصوص در پژوهه‌های مدل‌سازی بزرگ بسیار وقت‌گیر است. بهبود کارایی با گرفتن تصویر از یک وسیله زمینی متحرک امکان‌پذیر است، اما اگر مدل‌سازی اولیه توسط فرایندهای فتوگرامتری هوایی با گرفتن عکس‌های مایل در کنار عکس‌های تخت انجام شده باشد، نتیجه بهتری حاصل می‌شود. تصاویر هوایی Pictometry حاوی تصاویر مایل (زاویه‌دار) هستند که دید بهتر و جزئیات بیشتری را ارائه می‌دهند [12].

برای غلبه بر محدودیت‌های روش‌های مرسوم، روش‌های فتوگرامتری هوایی‌های بدون سرنشین (unmanned aerial vehicle(UAV)) مورد توجه قرار گرفته است. پرندۀ هدایت‌پذیر از دور یا وسیله نقلیه - هوایی بدون سرنشین همانطور که از نام آن قابل‌تشخیص است، بدون خلبان داخل هوایپما کار می‌کند. اصطلاحات دیگر مانند (RPV) Remotely Piloted Vehicle (RC-Helicopter)، Remote (ROA)، Controlled Helicopter (Operated Aircraft) سیستم‌های خودروی بدون سرنشین (UVS) و مدل هلیکوپتر همچنین برای این سیستم استفاده می‌شود. انواع مختلف پرندۀ‌های هدایت‌پذیر از دور با توجه به وزن، اندازه، مقاومت و نگرش‌پرواز دسته‌بندی می‌شوند. این سیستم برای شناسایی موقعیت و پیمایش سیستم از یک وسیله نقلیه هوایی کم‌هزینه مانند هلیکوپتر کوچک، دوربین دیجیتال و سیستم‌های INS³ / Global GNSS⁴

Inertial /Navigation Satellite Systems (Navigation System) تشکیل شده است. انگیزه اولیه برای توسعه سیستم‌های پرندۀ هدایت‌پذیر از دور،

هندسی و رادیومتری فراهم می‌کند [11]. این روش، حداقل بر اساس دو تصویر با داده‌های دارای همپوشانی است که روند مثلث‌بندی را تضمین می‌کند. هدف از فاصله‌سنجی فتوگرامتری دیجیتال، فرایند ساده و سریعتر ضبط و پردازش داده‌ها است. این روش یک روش دقیق برای مستندسازی رنگ و بافت و ارائه داده‌های متريک اشياء با اندازه و پيچيدگی متفاوت در مدت زمان نسبتاً کوتاه است. هنگامی که دسترسی به جسم محدود است یا اندازه‌گيری مستقیم روی جسم آن را تهدید می‌کند، می‌توان از این روش استفاده کرد. امروزه، استفاده از دوربین‌های shelf cameras² دقت بالا، استفاده از فرایند فتوگرامتری از فاصله کوتاه را آسان و مقرن به صرفه کرده است. به طور خلاصه، تولیدات فتوگرامتری را می‌توان عکس‌های اصلاح شده، عکس‌های ارتو و مدل‌های سه‌بعدی دانست. اگرچه قابلیت استفاده از فتوگرامتری را می‌توان با توجه به دقت و جزئیات لازم طبقه‌بندی کرد، اما به طور کلی می‌توان کاربرد آن را در باستان‌شناسی و حفاظت از میراث به شرح زیر برشمود:

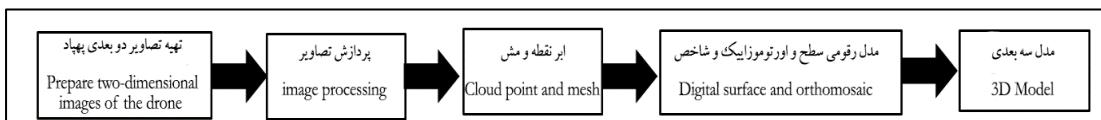
- مستندسازی بنها و اشياء تاریخی و برداشت نماها.
- ارائه داده‌های رنگ و بافت.
- اندازه‌گيری تغییر شکل ساختمان‌ها، تجزیه و تحلیل تغییرات و پیش‌بینی تغییرات آینده، به عنوان مثال ترک‌ها و شکاف‌ها. برای این منظور، باید در دوره‌های متفاوتی از زمان یک مدل نقطه ابری از جسم ایجاد شود؛ تا بتوان مقایسه‌ای مداوم بین مدل‌ها انجام داد و تغییرات را تجزیه و تحلیل کرد.
- بررسی محوطه‌های باستان‌شناسی.
- مدل‌سازی سه‌بعدی شهرهای تاریخی.
- بازسازی اشياء تخریب شده.
- ایجاد بایگانی متريک دقیق برای تجزیه و تحلیل و نیازهای آینده [2].

فوگرامتری هوایی

در روش‌های موجود بافت‌سازی مدل‌های سه‌بعدی شهر از تصاویر عمودی استفاده می‌کنند که برای برخی

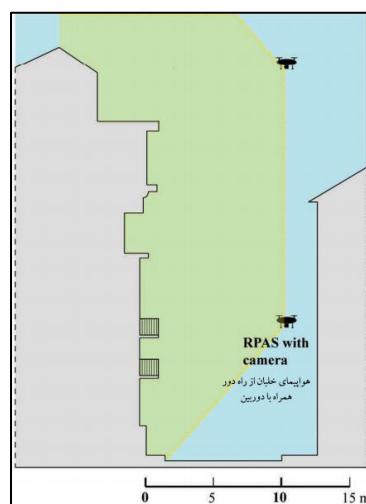
مدل سطح دیجیتال (DSM)^۵ و عکس اورتو و سه- بعدی با دقت بالا از اشیاء تولید کرد [2]. فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور برای کاربردهای مختلف پیماش، همچون توپوگرافی پیچیده، پل، سد، ساختمان‌های شهری بزرگ مقیاس، برج‌های برق، مکان‌های باستان‌شناسی و همچنین مطالعه بناهای تاریخی قابل استفاده است [13]. یک پرنده هدایت‌پذیر از دور سبک مجهز به دوربین دیجیتال، بهترین راه حل برای بررسی مناطق نمای غیرقابل دسترسی و پنهان از دید یک ساختمان و غالباً بر محدودیت‌های زمین است [11]. برای بازسازی یک مدل سه‌بعدی، باید تصاویر مناسبی که به طور کامل ساختمان را پوشانده‌اند، تهیه کرد. برای جلوگیری از ایجاد حفره در مدل سه‌بعدی، هر تصویر باید ۸۰ تا ۸۰ درصد همپوشانی داشته باشد [13].

اهداف نظامی بود. با این حال، در سال‌های اخیر، کاربرد پرنده هدایت‌پذیر از دور به طور قابل توجهی گسترش یافته است و برای مستندنگاری و نقشه‌برداری استفاده می‌شود. این سیستم کم‌هزینه می‌تواند جایگزین مناسبی برای فتوگرامتری سرنشین‌دار کلاسیک باشد. پرنده هدایت‌پذیر از دور مجهز به دوربین با وضوح بالا، امکان بازرسی سریع کل سازه را فراهم می‌آورد، این یک مزیت نسبت به روش‌های مرسوم است که در بخش‌های بالای سازه‌ها محدود بود، همچنین این روش، مناسب برای محوطه‌های مقیاس بزرگ و زمان‌بر است [13]. مستندسازی و مدل‌سازی سه‌بعدی و نقشه‌برداری از اماکن و بناهای تاریخی را می‌توان با استفاده از پرواز در ارتفاع کم انجام داد. با استفاده از پرنده‌های هدایت‌پذیر از دور، می‌توان تصاویر پانوراما،



شکل ۱: نمودار شماتیک برای ساخت یک مدل سه‌بعدی از بنا [13].

Fig. 1: Schematic diagram for constructing a three-dimensional model of a building



شکل ۲: استفاده از پرنده هدایت‌پذیر از دور سبک بررسی جهت آوردن نمای ساختمان استفاده می‌شود.

Fig. 2: Use a light drone for a three-dimensional survey, which is used to obtain a view of the building.

اورتوموزاییک حاصل از ترکیب چند اورتوفوتو است) تصویری است که از نظر هندسی و فیزیکی اصلاحات^۶ لازم باید روی آن انجام می‌شود. یک اورتو دیجیتال

تصویر اورتوموزاییک (Orthomosaic) که به عنوان اورتوفوتو (Orthophoto) یا اورتوفایمیج (Orthoimage) نیز شناخته می‌شود (گرچه

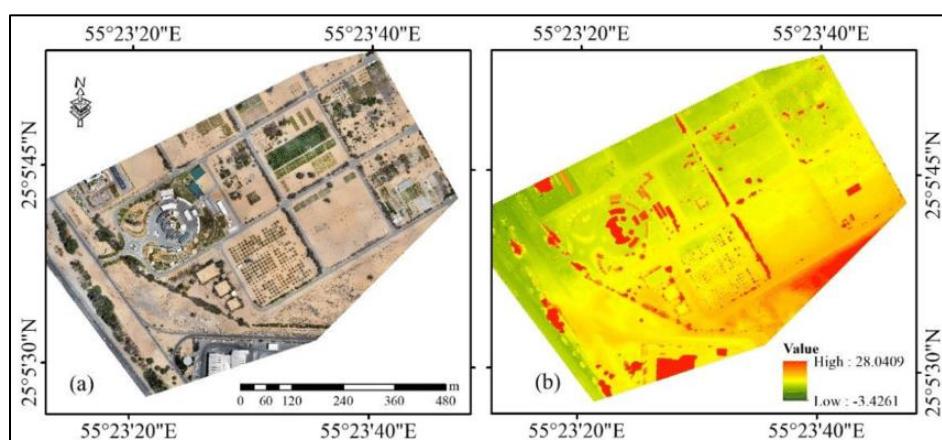
سطحی درختان، بناها و دیگر عوارض بالای سطح زمین و همچنین خود سطح زمین به صورت تخت است. پس می‌توان گفت در اورتوفوتو محور عمودی عکس‌های هوایی حذف نمی‌شود، در صورتی که اورتوفوتوی واقعی، یک عکس تخت متریک است. در کل، می‌توان گفت اورتوفوتوموزائیک، اتصال تصاویر پس از تصحیح تیلت و ناهمواری سطح زمین است در حالی که اورتوفوتوموزائیک حقیقی اتصال تصاویر پس از تصحیح تیلت و ناهمواری سطح زمین و عوارض زمینی است.

(به طور خلاصه DOP) یک تصویرسازی واقعی از بالا است که سطح زمین را نشان می‌دهد. برای برطرف کردن اعوجاج تصاویر عمودی (غیرتخت بودن تصویر) از یک مدل زمینی دیجیتال استفاده می‌شود. برای دستیابی به نتیجه مطلوب، بسته به اندازه پروژه، تا چندین هزار تصویر از نظر هندسی همگن می‌شوند. برای اورتوفوتوهای واقعی (DSM) یک مدل سطح دیجیتال (orthophotos) یا (Digital Surface Model) مدل رقومی سطح) که معرف سطوح افقی و مایل به صورت تخت است، برای عدم اعوجاج استفاده می‌شود. DSM معرف بازتاب



شکل ۳: مقایسه اورتوفوتوموزائیک و اورتوفوتوموزائیک حقیقی

Fig. 3: Comparison of ortho-photomosaic and true ortho-photomosaic



شکل ۴: مجموعه داده مبتنی بر هواپیماهای بدون سرنشین: (الف) تصویر ارتوفوتو و (ب) DSM تولید شده.

Fig4: Drone-based dataset: (a) orthophoto image and (b) generated DSM.

آن‌ها را می‌دهد. استفاده از RPAS‌ها در بررسی میراث فرهنگی برای اندازه‌گیری و تشخیص مناطقی که معمولاً نمی‌توان با استفاده از فتوگرامتری زمینی یا اسکنر لیزری زمینی پوشش داد، رواج بیشتری پیدا کرده است [1]. گستردگی بودن سیستم‌های هواپیمایی خلبان کم‌هزینه و کاربرپسند (RPAS) و در دسترس بودن انواع مختلفی از حسگرها امکان استفاده بیشتر از این سیستم‌ها را برای کاربردهای فتوگرامتری در تولید مدل‌های سه‌بعدی دقیق فراهم می‌کند. در مورد محوطه‌های گستردگی و باز یا بناهای تاریخی مرتفع، استفاده یکپارچه تصاویر زمینی و هواپیمایی از RPAS برای جمع‌آوری داده‌های سه‌بعدی کامل از ویژگی‌های عمودی و افقی مفید است. علاوه بر این، ادغام تصاویر مورب، به دست آمده با RPAS، امکان ایجاد مجموعه داده‌های کامل‌تر و نماهای غیرقابل دسترس در فتوگرامتری هواپیمایی معمولی را فراهم می‌کند. مزایای ادغام تصاویر زمینی و RPAS، با استفاده مشترک از دوربین‌های مورب، امکان دستیابی به مدل‌های بافت‌دار سه‌بعدی با دقت بالا و ویژگی‌های قابل اعتماد را فراهم می‌کند. مدل‌های سه‌بعدی مبتنی بر واقعیت بافت تنها محصول بررسی سه‌بعدی بناهای تاریخی نیستند. از آن‌ها می‌توان برای استخراج داده‌های متريک بيشتر، مانند نقشه‌های معمولی دو‌بعدی و داده‌های شطرنجی دو‌بعدی (تصاویر ارتونما) استفاده کرد. همه اين داده‌ها می‌توانند برای برنامه‌ریزی فعالیت‌های مرمت و نظارت (بناهای تاریخی آسيب‌دیده)، ارتقای دارایی‌های میراث ساخته شده (با استفاده از ابزارهای تجسم و بازسازی مجازی) و به اشتراک‌گذاري اطلاعات میراث موردن استفاده قرار گيرند [17].

مزایا و معایب پرنده هدایت‌پذیر از دور
قابلیت دستیابی سریع به تصویر که آن را برای کارهای میدانی مناسب می‌کند.
مناطق کوچک را می‌توان به راحتی تحت پوشش این سیستم قرار داد تا تصاویر از دو طرف مختلف جسم موردنظر فراهم شود.

استفاده از فتوگرامتری توسط UAS (Unmanned Aircraft Systems) در شرایط بحرانی مانند محیط‌های سخت کوهستانی مفید است [14]. بسیاری از هواپیمایی بدون سرنشین (UAV) یا پرنده‌های هدایت‌پذیر از دور، در بررسی‌های فتوگرامتری از محوطه‌های میراث فرهنگی نیاز به تولید سایر خروجی‌های باستان‌شناسی با کیفیت یکسان بافت و مش دارند. همچنین بحث‌های زیادی در مورد ضرورت ارجاع جغرافیایی به محوطه‌ها برای ادغام در سیستم‌های اطلاعات جغرافیایی (GIS) صورت گرفته است. بسیاری از پرنده‌های هدایت‌پذیر از دور دارای سیستم‌های موقعیت‌یابی جهانی (GPS) بر روی خود هستند که در فراداده تصویر ذخیره می‌شوند [5]. فناوری GPS/IMU پارادایم جدیدی را در فتوگرامتری دیجیتال به ارمغان آورده است. شش پارامتر، مختصات ضبط GPS (X, Y, Z) و جهت ثبت IMU (امگا، فی، کاپا) (omega, phi, kappa)، را پارامتر جهت‌گیری بیرون (Exterior Orientation)(EO) مشخص شده است. همچنین به نقاط کنترل زمینی (GCP) نیاز دارد که به طور مساوی توزیع شوند. روشی که پارامتر EO را مستقیماً از GPS/IMU ثبت می‌کرد، ژئوفرننس مستقیم نامیده می‌شود. بر اساس این توانایی، از نظر تئوری، نیازی به GCP ندارد و می‌تواند جایگزین فرایند AT شود. روش ارجاع جغرافیایی مستقیم را می‌توان به طور گستردگی برای تولید اورتوفوتو مورد استفاده قرار داد [15].
اخیراً ترکیبی از بسترهای فتوگرامتری برد کوتاه و UAV به طور گستردگی محبوب شده است، که منجر به معرفی عبارت "فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور" برای شناسایی چنین شرایط کاری شد [16]. به‌طور خاص، ادغام فتوگرامتری برد کوتاه زمینی و فتوگرامتری سیستم‌های هواپیمایی خلبان از راه دور (RPASs) امکان ایجاد مدل‌های سه‌بعدی دقیق و قابل اعتماد از ساختمان‌ها و نظارت بر وضعیت حفاظتی

۳-۳. تکنیک‌های فتوگرامتری

- ساختار در حرکت (SfM) که در آن جهت‌ها و موقعیت‌هایی را که هر تصویر گرفته شده، مشخص است.
- تبدیل مقیاس ثابت (SIFT) که می‌تواند ویژگی‌های Feature Transform بالقوه برای تطبیق عکس‌ها را تشخیص دهد [6].
- تطبیق استریوی متراکم (DSM) Digital Surface Model [8]

SfM . ۱-۳-۳

یک روش فتوگرامتری برای ایجاد مدل‌های سه بعدی از یک شیء یا تپوگرافی است که از روی هم قرار گرفتن عکس‌های دوربینی که از مکان‌ها و جهت‌های مختلف گرفته شده بازسازی صحنه عکاسی را انجام می‌دهد. در چارچوب تکنیک‌های فتوگرامتری مبتنی بر تصویر، ساختار از حرکت (SfM) به دلیل انعطاف‌پذیری، سهولت استفاده و مقرون به صرفه بودن یکی از پرکاربردترین آن‌ها است. رویکرد SfM مسئلهٔ موقعیت‌یابی دوربین و هندسهٔ صحنه را به طور همزمان و به طور خودکار بر اساس ویژگی‌های مطابقت در چندین تصویر همپوشان و افست حل می‌کند [17]. یکی از مسائل اصلی در مورد این روش، ضرورت تدوین پروتکلی برای "هزینه کم با پاسخ بهینه" (LCOR) دیجیتالی شدن نقشه‌زنگاری تاریخی است. دارندگان اسناد قدیمی، افراد ثروتمند و بسیاری از مؤسسات و مجموعه‌داران هستند که منابع آن‌ها کمتر در دسترس است [7]. کاربردهای SfM در بسیاری از زیرشاخه‌های زمین‌شناسی، باستان‌شناسی، معماری و کشاورزی گسترده هستند. علاوه بر تصاویر تصحیح شده، مجموعه داده ابر متراکم را تولید می‌کند که از بسیاری جهات شبیه به داده‌های تولید شده توسط لیدار هوایی یا زمینی است [19].

پرندگان هدایت‌پذیر از دور فرصتی را برای بررسی مناطق غیرقابل دسترس و خطرناک فراهم می‌کنند که دسترسی مستقیم به آن‌ها با استفاده از سایر سیستم‌ها یا سیستم‌های هوایی خلبانی امکان‌پذیر نیست. در مقابل، لرزش به دلیل وزن نسبتاً کم و ضربه باد، حداکثر بار قابل تحمل و ادغام سنسورهای مختلف از جمله مشکلاتی است که پرندگان هدایت‌پذیر از دور با آن‌ها روبرو هستند [2].

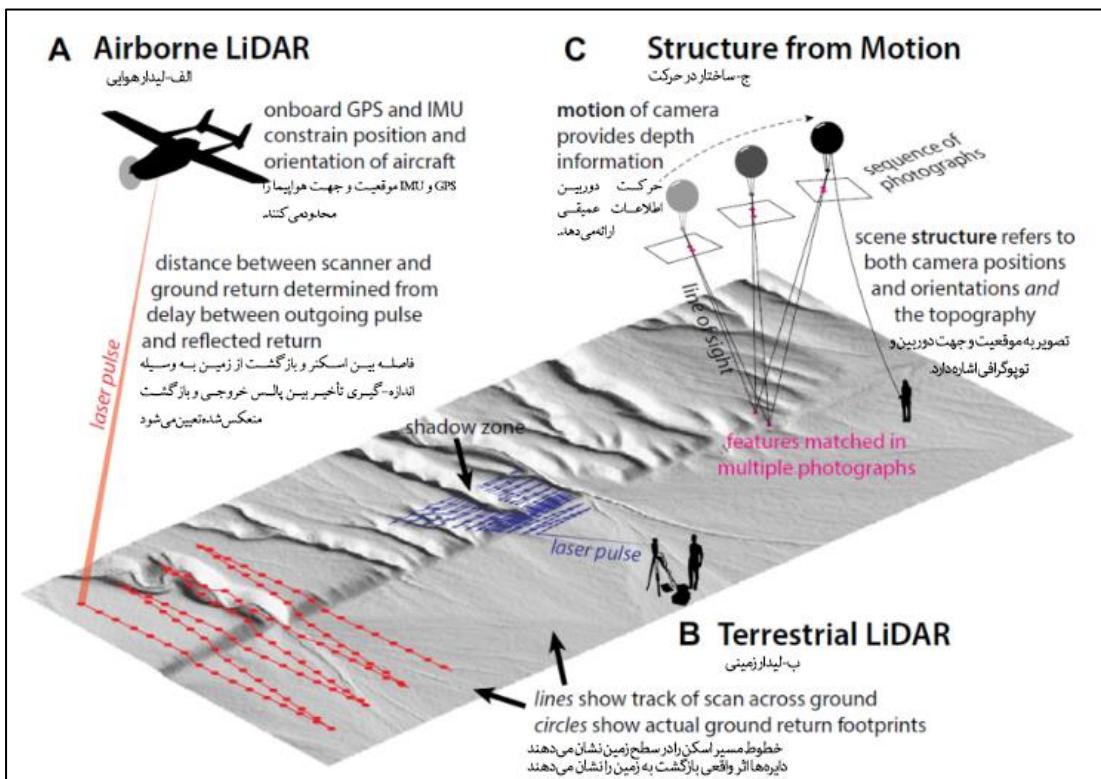
کنترل از راه دور فعال و غیرفعال

سیستم‌های سنجش از راه دور غیرفعال (Passive remote sensing)، انرژی طبیعی موجود را اندازه‌گیری می‌کنند و به آن‌ها حسگرهای غیرفعال می‌گویند. به همین دلیل، حسگرهای غیرفعال می‌توانند انرژی را زمانی که انرژی خورشیدی بازتاب شده در طول زمان روشنایی خورشید در سطح زمین در دسترس است، تشخیص دهند. هیچ بازتابی از انرژی خورشیدی در شب وجود ندارد. نمونه‌هایی از حسگرهای غیرفعال عبارت هستند از سری Landsat، سری IRS، Quickbird، IKONOS، SPOT، سری دیگرها می‌باشد. این سیستم‌ها از هدف توسط مورد بررسی دارند. انرژی منعکس شده از هدف توسط سنسور فعال ثبت می‌شود. بنابراین، یکی از مزایای اصلی سنسورهای فعال، توانایی آن‌ها در ثبت انرژی در هر زمان، صرف نظر از زمان روز یا فصل است. به عنوان مثال، عکاسی با فلاش در مقایسه با عکاسی با نور موجود، که غیرفعال است، با سنجش از راه دور فعال کار می‌کند. حسگرهای فعال به گونه‌ای طراحی شده‌اند که می‌توان از آن‌ها برای سنجش در طول موج‌هایی استفاده کرد که به اندازه کافی توسط خورشید در سطح زمین ارائه نمی‌شوند، به عنوان مثال امواج مایکروویو، نمونه‌هایی از سنسورهای فعال را در دیافراگم مصنوعی (SAR) یا LiDAR هستند [18].

امکان دستیابی به مدل‌های سه‌بعدی را از طریق جمع‌آوری و پردازش داده‌های کم‌هزینه، سریع و با کیفیت بالا فراهم کرده است. رویکرد SfM/MVS برای شناسایی ساختارهای پیچیده، هم با بررسی زمینی و هم از طریق پلتفرم پرنده هدایت‌پذیر از دور، با موفقیت مورد استفاده قرار گرفته است [16]. تکنیک‌های پرنده هدایت‌پذیر از دور و ساختار از حرکت (SfM) می‌توانند نسخه دیجیتالی را از محوطه‌هایی ارائه دهند که غیرقابل دسترس یا در معرض فرسایش و تخریب هستند [5].

SfM/MVS

(Multi View Stereo) MVS استفاده از الگوریتم‌های امکان متراکم‌سازی ابرنقطه ایجاد شده توسط رویکرد SfM را فراهم می‌کند [1]. بداین ترتیب، می‌توان ابرهای دقیق، رنگی و نقطه‌ای بسیار متراکم‌تر از ابرهای پراکنده مشتق از SfM تولید کرد. ترکیبی از الگوریتم‌های SfM/MVS و تصاویر هوایی به دست آمده توسط UAS (سیستم‌های هوایی بدون سرنشین) در نقشه‌برداری فتوگرامتری انقلابی ایجاد کرده و

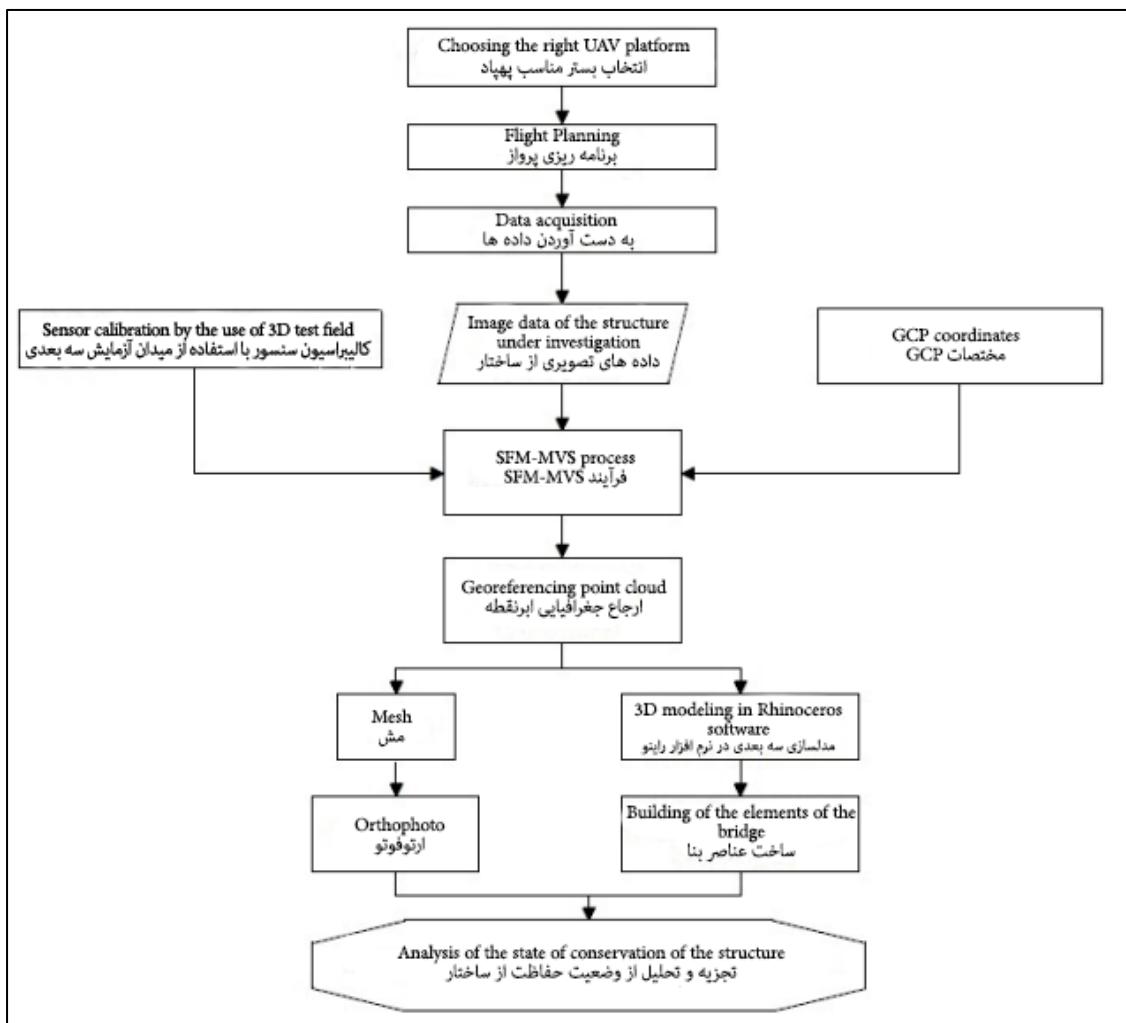


شکل ۵: مقایسه SfM با روش‌های لیدار هوایی و زمینی [17].

Fig. 5: Comparison of SfM with aerial and ground Lidar methods

توضیحات تصویر: IMU: به معنای «واحد اندازه‌گیری ژیروسکوپ‌ها، و جاذبه‌سنج‌ها را دربرمی‌گیرد.

لختی» است



شکل ۶ گردش کار روش توسعه یافته با ترکیبی از الگوریتم‌های SfM / MVS و پرندۀ هدایت‌پذیر از دور [16].

Fig. 6: Workflow method developed with a combination of a combination of SfM / MVS algorithms and UAVs

مرحله هم سبب کاهش تلاش محاسباتی می‌شود و هم خطر خطاهای تطبیق را کاهش می‌دهد

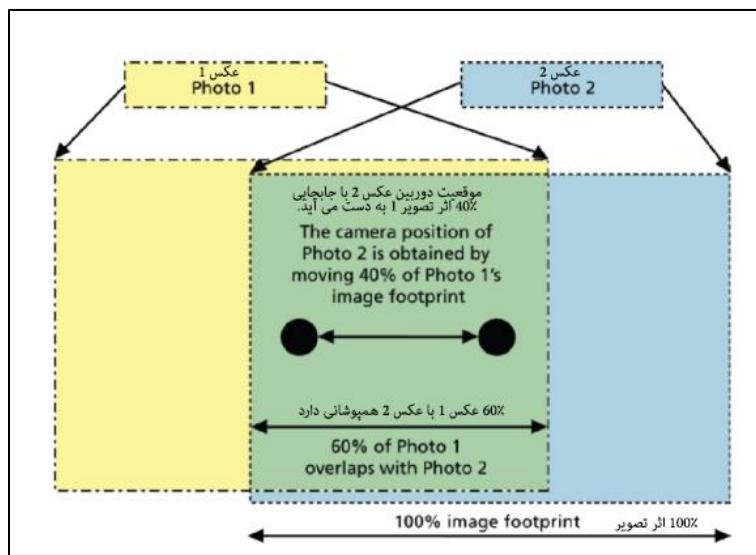
- ساخت ابر نقطه‌ای متراکم نرم‌افزار یک ابر نقطه‌ای متراکم ایجاد می‌کند که به تنظیمات انتخاب شده بستگی دارد: تنظیم "فوق العاده بالا" به معنی پردازش تصاویر در اندازه کامل است، در حالی که با "زیاد"، "متوسط"، "پایین" و "پایین-ترین"، تصاویر به ترتیب ۵۰٪، ۲۵٪، ۱۲.۵٪ و ۶.۷۵٪ کوچک می‌شوند.

- ساخت مش در این مرحله، مش‌های مثلثی بافتدار از ابرهای نقطه‌ای متراکم به‌دست می‌آیند [14] و [16].

روش کار SfM

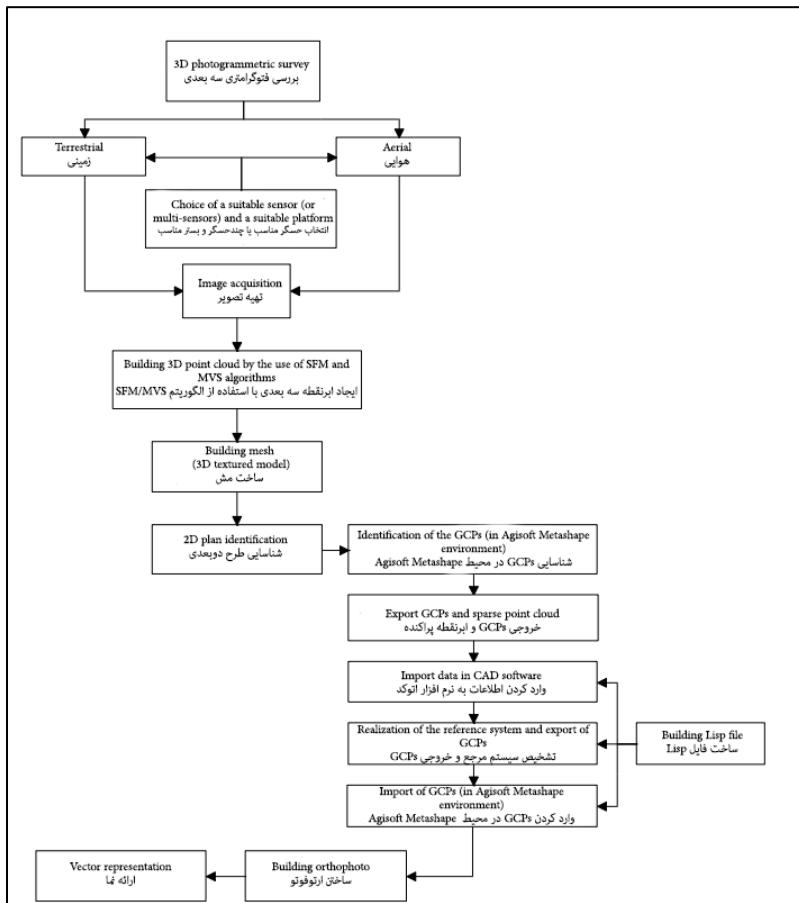
روش SfM امکان بازسازی شیء سه‌بعدی را از مجموعه‌ای از تصاویر به‌دست‌آمده از نقاط مشاهده مختلف با استفاده از دو مرحله زیر فراهم می‌آورد: جستجوی مطابقت‌ها و مرحله بازسازی [14]. روشی که به وسیله آن مدل سه‌بعدی از تصاویر در نرم‌افزار به‌دست آید در مراحل اصلی زیر خلاصه می‌شود:

- تراز کردن تصاویر نقاط کلیدی هماهنگ، تشخیص داده می‌شوند و با تصاویر همپوشانی مطابقت می‌یابند. قبل از انجام هم-ترازی تصویر، موضوع مورد نظر باید از موارد پس زمینه جدا شود (به‌دلیل تغییرات در محیط اطراف در تصاویر به‌دست‌آمده به وسیله دیدهای کاملاً متفاوت، این



شکل ۷: مفهوم همپوشانی بین تصاویر [7].
Fig 7: The concept of overlap between images

تصویر ارتوی تعریف شده در پایان فرایند SfM نشان-
دهنده خروجی متريک است که می‌تواند در داخل یک
پلتفرم CAD وارد و به عنوان تصویر مرجع برای
ترسيیم خطوط اصلی استفاده شود [11].



شکل ۸: روش به دست آوردن مدل سه بعدی و نمایش دو بعدی [14].
Fig. 8: getting a 3D model and a 2D display

عکس تا چند روز برای ۱۰۰ تا ۱۰۰۰ عکس متغیر است. از آنجا که SfM به تصاویر نوری متنکی است، نمی‌تواند محصولات توپوگرافی "زمین فاقد پوشش گیاهی" را که مشتقات معمولی فناوری‌های مبتنی بر لیدار هستند تولید کند. بنابراین، SfM معمولاً برای مناطق دارای پوشش گیاهی محدود، مناسب است [19].

۴-۳. ابزار فتوگرامتری

بسته به برنامه کاربردی و هدف بررسی، می‌توان یک دوربین را در وسایل متعدد نصب کرد تا تصاویر را برای پردازش SfM ثبت کند. این بخش، مقدمه‌ای بر وسایل مختلف ارائه می‌دهد که می‌تواند برای بدست‌آوردن تصاویر استفاده شود (جدول ۱) [19].

توضیحات نمودار شکل ۸:
Lisp: یک نوع زبان برنامه‌نویسی است که با استفاده از آن قابلیت‌های نرم افزار AutoCad به صورت قابل ملاحظه‌ای افزایش می‌یابد.
GCP: نقاط کنترل زمینی.

مزایای SfM هزینه‌پائین در مقایسه با لیدار و همچنین سهولت استفاده است. تنها تجهیزات موردنیاز یک دوربین و برای پردازش داده‌ها به کامپیوتر و نرم‌افزار نیاز است. یک وسیله هوایی مانند بالون یا هوایپیمای بدون سرنشین نیز می‌تواند برای نقشه‌برداری توپوگرافی مفید باشد. یک محدودیت عمده زمان پردازش نرم‌افزار موقع تراز کردن تصاویر برای ایجاد یک مدل باید پریزی شود، که از ۱۰ دقیقه برای چند

جدول ۱: هزینه، مزایا و معایب پلتفرم‌های رایج [19] SfM

Table 1: Cost, advantages, and disadvantages of common SfM platforms [19]

Platform وسیله نصب دوربین	Cost قیمت	Advantages مزایا	Disadvantages معایب
Person (hand-held) شخص (دستی)	\$0 صفر دلار	Cost, good for detail work (characterize specific, small-scale features), potentially more efficient for ou tcrop scale work بی‌هزینه، مناسب برای مشخص کردن ویژگی‌های خاص، به طور بالقوه برای کارهای مقیاس بزرگتر کارآمدتر است.	Limited applications; not useful for areas larger than 100-200 square meters برنامه‌های کاربردی محدود؛ برای مناطق بزرگتر از ۲۰۰-۱۰۰ متر مترمربع مفید نیست.
Pole ستون یا تیرک	~\$50-250, depending on pole height. Can purchase kits online, but building your own is often more economical. بسته به ارتفاع ستون، ۵۰ تا ۲۵۰ دلار	Cost, ease of use/ease to set up, good for certain kinds of features (slope underneath an overhang, for example) هزینه، سهولت استفاده، سهولت راهاندازی، برای انواع خاصی از ویژگی‌ها مناسب است (برای مثال شبیه یک سرازیری)	Must build mount for camera, limitation for maximum pole height, inefficient in comparison to UAV لزموم وجود پایه برای دوربین، محدودیت حداکثر ارتفاع Pole ناکارآمد در مقایسه با پرنده هدایت‌پذیر از دور
Balloon بالون	~\$300-5000 – building your own system is inexpensive, but systems on the market can be significantly more expensive because they can include video systems to view what the camera is viewing. A weather balloon is approx. \$100, the picavet mount is approx. \$50, kite line ~\$20, and helium ~\$180 for an appropriately sized tank بسته ۳۰۰ تا ۵۰۰۰ دلار	Cost (unless you purchase a commercial version), simplicity, camera orientation (can shoot straight down, unlike many pole setups), height. Balloons are a good option for topographic mapping applications. Tether provided by the line removes legal complications associated with UAVs کم‌هزینه، ساده، جهت دوربین (امکان عکس‌برداری مستقیم به سمت پایین برخلاف بسیاری از روش‌ها)، ارتفاع. گزینه مناسب برای نقشه‌برداری توپوگرافی	Easier with 2 people rather than 1, affected by the wind, requires picavet mount (build or purchase), requires helium (a limited resource) نیاز به حضور دو نفر، تحت تأثیر باد، نیاز به پیکاوت (ساخت یا خرید)، نیاز به هلیوم

Kite بادبادک	<p>Cost depends on the weight of the camera mount system. Kites can be used with v. lightweight cameras and cost around \$50; kites made for aerial photography can cost \$100-400. For both options, you will need to purchase or build a picavet for \$50.</p> <p>هزینه بستگی به وزن سیستم نصب دوربین دارد. بادبادکها را می‌توان با دوربین‌های سبک وزن با هزینه حدود ۵۰ دلار استفاده کرد. بادبادک‌هایی که برای عکاسی هوایی ساخته شده‌اند ۱۰۰ تا ۴۰۰ دلار هزینه دارند. برای هر دو، باید ۵۰ دلار پیکاووت بخرید یا بسازید.</p>	<p>Cost, height, camera orientation (can shoot straight down, unlike many pole setups), similar range to a balloon but no helium! Well suited to topographic mapping applications. Tether provided by the line removes legal complications associated with UAVs</p> <p>کم‌هزینه، مرتفع، جهت دوربین (برخلاف سیاری از ستون‌های قطبی می‌تواند مستقیماً عکسبرداری کند)، مناسب برنامه‌های نقشه‌برداری توپوگرافی.</p>	<p>Dependent on weather, must build/purchase picavet for camera, kite line can get in the way of photographs, kite must be large/have good “lift”</p> <p>بسته به آب و هوای، باید پیکاووت برای دوربین تهیه شود، نخ بادبادک می‌تواند مانع عکس‌ها شود، بادبادک باید بزرگ باشد و بالابر خوبی داشته باشد.</p>
UAV – motorized glider, multi-rotor copter (quad-, hexa- or octa-) پرنده هدایت‌پذیر از دور، گلایدر موتوری هلی‌کوپتر چند روتور (۴، ۶ یا ۸)	<p>Cost is highly variable; a motorized glider is around \$200-300 + cost of picavet; quadcopters can range from \$400-\$5000 or more depending on their capabilities.</p> <p>هزینه سیار متغیر است؛ یک گلایدر موتوری حدود ۲۰۰ تا ۳۰۰ دلار + هزینه پیکاووت دارد. بسته به توانایی، کوادکوپترها بین ۴۰۰ تا ۵۰۰۰ دلار هزینه دارند.</p>	<p>Height, camera position may be controlled and survey flightlines can be pre-planned and automated, GNSS integration for efficiency</p> <p>ارتفاع، موقعیت دوربین را می‌توان کنترل کرد و خطوط پرواز را می‌توان از قبل برنامه‌ریزی و برای کارآبی ادغام شد. GNSS!^۷ خودکار کرد</p>	<p>Cost, requires a skilled operator, length of survey depends on the charge of, may require light camera setup. Potentially dangerous if improperly operated. Legal landscape for use of UAVs for anything more than recreation is unclear, and users should consult legal counsel before operation.</p> <p>پرهزینه، نیاز به اپراتور ماهر، طول بررسی بستگی به هزینه دارد، ممکن است به تنظیم نور دوربین نیاز شود. در صورت عدم کارکرد صحیح خطرناک است. نیاز به هم آهنگی‌های حقوقی.</p>

۳-۴. دوربین

- وزنی که پلتفرم قادر به حمل آن است در نظر گرفته شود. به عنوان مثال، یک بادکنک بزرگ می‌تواند یک دوربین سنگین‌تر از بادبادک را حمل کند.
 - نظرات در مورد مفید بودن دوربین‌های DSLR در مقابل دوربین‌های کامپکت متفاوت است. بیشتر توصیه می‌شود از DSLR یا Point-and-Shoot^۷ که دارای سطوح ISO سریعتر از حد متوسط هستند، استفاده شود.
 - GPS: اگر دوربینی که انتخاب می‌شود GPS ندارد، بهتر است برای کمک به پردازش داده‌ها،
- امروزه دوربین‌های حرفه‌ای یا نیمه‌حرفه‌ای، دیجیتال تک‌لنز رفلکس (DSLR) را می‌توان با قیمت نسبتاً مناسبی خریداری کرد. در مورد شرایط روشنایی، اگر نور کافی نیست، استفاده از چراغ‌های مصنوعی کمکی (به عنوان مثال پانل‌های LED عکاسی) توصیه می‌شود [۷]. در ادامه، لیستی از دستورالعمل‌های کلی که هنگام انتخاب دوربین باید رعایت شود، به جای پیشنهاد یک دوربین خاص، ارائه شده است:

۴. نمونه موردنی VILLA LAMPEDUSA AI COLLI

این ویلا در سال ۱۷۲۱ میلادی در پالرمو ساخته شد و یکی از مهمترین بناهای تاریخی شهر است. هدف از این پژوهه، ایجاد یک مدل سه‌بعدی دقیق و قابل اعتماد از ویلا، از طریق ادغام روش‌های مختلف، به منظور استفاده از آن برای فعالیت‌های مرمت و حفاظت در آینده بود. یک پژوهش یکپارچه با فتوگرامتری از راه دور و فتوگرامتری RPAS برای بازسازی مدل دیجیتالی سه‌بعدی مجموعه طراحی و اجرا شد. در پژوهه حفاظت و مرمت به منظور انجام تجزیه و تحلیل بیشتر، یک مدل دیجیتالی سه‌بعدی بسیار دقیق و تصاویر ارتو با وضوح بالا از نمایها به دست آمد. فراتر از یک ارزیابی کاملاً متریک، مدل بافت سه‌بعدی برای ایجاد نمایش‌های دوبعدی (مفید برای اهداف مستندنگاری و برگسته‌سازی مناطق آسیب‌دیده) استفاده شد [1].

۴-۱. گرفتن تصاویر زمینی
تهیه تصاویر زمینی برای پوشش کامل نما و با استفاده از دوربین دیجیتال Nikon D5000 با سنسور CMOS 12.3 مگاپیکسلی ۲۳.۶ میلی‌متر در ۱۵.۸ میلی‌متر و لنز کانونی ۳۵ میلی‌متر انجام شد. تصاویر همگرا از طرف‌های شمال‌شرقی، شمال‌غربی و جنوب‌غربی در فاصله حدود ۲۸ متر برای دستیابی به فاصله نمونه زمینی (GSD) ۵ میلی‌متر و به طور کلی ۱۷۲ تصویر زمینی تهیه شد [1].

۴-۲. گرفتن تصاویر RPAS
برای ایجاد یک تصویر RPAS کامل، با محورهای نوری دوربین موازی و مورب، در فواصل مختلف از ساختمن و ارتفاع متفاوت پرواز انجام شد. دستیابی به تصاویر هوایی با استفاده از RPAS NT4 Contras تولید شده توسط Airvision انجام شد. این سیستم چندحرکتی از جنس فیبر کربن است که از هشت موتور الکتریکی، تجهیزات الکترونیکی مورد نیاز برای

- یک برچسب GPS^۸ خردباری شود تا ابر نقطه‌ای با موقعیت مکانی دقیق‌تر تولید شود.
- عکسبرداری: دوربین باید در فواصل معین عکس بگیرد. توصیه می‌شود از دوربین‌هایی دارای تایم-لپس (فاصله‌سنج) استفاده شود.
- وضوح دوربین: ۱۲ مگاپیکسل یا بیشتر باشد.
- فرمت تصویر: فایل‌های تصویری RAW مفید هستند.
- نوردهی و فوکوس دستی: این امر سبب می‌شود تصاویر از نوردهی مشابهی برخوردار باشند.
- از لنزهای فوق‌عریض مانند آن‌هایی که در GoPro^۹ یافت می‌شوند، استفاده نشود.
- از دوربین فیلمبرداری استفاده نشود. الگوریتم‌های SfM به دلیل تفاوت در نحوه عملکرد شاتر با تصاویر ضبط شده از ویدئو به خوبی کار نمی‌کنند [19].

۳-۴-۲. رایانه

از آنجا که توسعه در محیط SfM نیاز به عملکرد بالایی از رایانه شخصی دارد، مشخصات فنی رایانه نقش مهمی دارد. اصلی‌ترین ویژگی رایانه مورد استفاده برای کار عبارت هستند از: CPU (واحد پردازش مرکزی): Intel Core i7 چهار هسته‌ای، سوکت LGA 1150 DDR3، RAM: DDR3-1600، مادربرد با ۴ اسلات، Nvidia 4 × 4 GB (16 GB total) و کارت گرافیک GeForce GTX 980 (واحد پردازش گرافیک) [15].

۳-۴-۳. نرم‌افزار

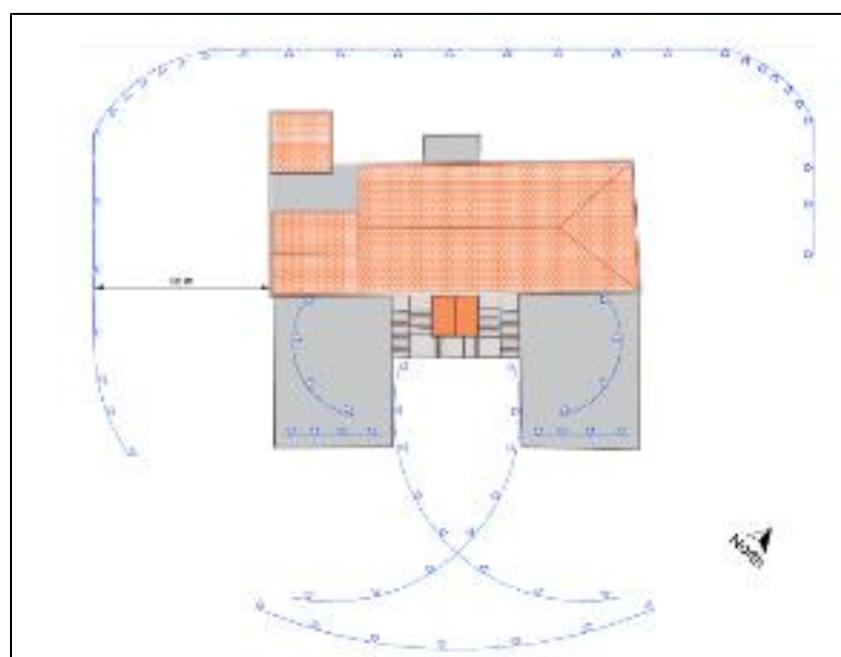
سه نرم افزار پردازش دیجیتال فتوگرامتری Agisoft Photoscan (معروف به BentleyContextCapture و RealityCapture از نسخه ۱.۵)، بررسی‌ها نشان می‌دهند که RC موفق‌ترین نرم‌افزار از این سه نرم‌افزار است.

به چرخش‌های کنترل شده ۹۰ درجه در امتداد محور افقی اجازه می‌دهد تا تصاویر عمودی یا مورب را به دست آورند. به منظور دستیابی به مستندات کامل ساختمان، سه پرواز، برنامه‌ریزی شده بود تا تصاویری با نمای نادیرال به پشت‌بام، مایل و موازی به نما تهیه شود [1].

کنترل از راه دور و پرواز اتوماتیک تشکیل شده است. وزن آن حدود ۶۰۰ گرم و حداکثر زمان پرواز در آن حدود ۱۵ دقیقه است. این سیستم مجهز به دوربین CCD Nikon Coolpix S3300 با سنسور ۱۶ مگاپیکسلی $4/4$ میلی‌متر در $6/16$ میلی‌متر است. این دوربین بر روی یک گیمبال $^{\circ}$ نصب شده است که



شکل ۹: نمای اصلی ویلا لامپدوسا آی کولی
Fig. 9: Main view of Villa Lampdosa i Cooli



شکل ۱۰: شبکه دوربین زمینی
Fig. 10: Ground Camera Mesh

معمول Agisoft Photoscan صورت گرفت که شامل این مراحل می‌شود: جهت‌گیری خودکار تصویر با SfM، تنظیم بلوک بسته نرم‌افزاری، تطبیق تصویر متراکم برای ایجاد ابرنقشه سه‌بعدی، بازسازی سه‌بعدی با مش چندضلعی، نقشه‌برداری بافت و ارتو و تولید تصویر [1].

۴-۴. محصول نهایی

برای دستیابی به اسناد بنای تاریخی، یک پروژه کامل کار شد که مجموعه داده زمینی و هوایی را ادغام کرد. یک مدل سه‌بعدی بسیار دقیق از بنا ایجاد شد. سرانجام، تولید تصاویر ارتو برای نما و سقف، امکان تولید نقشه‌های دوبعدی و نقشه‌های آسیب‌های بنا را فراهم می‌کند [1].



شکل ۱۳: تصویر کاملاً عمودی که از بالا گرفته شده است.

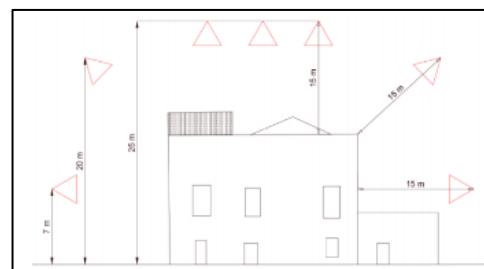
Fig13: Ortho-image of Nadir



شکل ۱۵: ارتو-تصویر نمای جنوب‌شرقی

Fig15: Ortho-southeastern view image

مقالات علمی منتشر شده در سال‌های اخیر، یکی از روش‌مندترین شیوه‌هایی است که امکان آشنایی با جدیدترین دستاوردها را در این عرصه فراهم می‌کند. بر همین اساس، به عنوان جمع‌بندی مطالب ارائه شده



شکل ۱۱: طرح استفاده RPAS

Fig11: RPAS usage plan

۳-۴. پردازش داده‌ها

پردازش داده‌ها برای به‌دست‌آوردن یک مدل سه‌بعدی از ساختمان و تصویر ارتو و ترسیم دوبعدی نما انجام شد. جهت تصویر و بازسازی سه‌بعدی با بسته Agisoft Photoscan Professional Edition انجام شد. جهت‌گیری تصویر و بازسازی سه‌بعدی با گردش



شکل ۱۲: مدل سه‌بعدی بافت دار

Fig12: Textured three-dimensional model



شکل ۱۴: نقشه آسیب‌های قابل توجه در نمای جنوب‌شرقی

Fig14: Map of significant damage in the southeast view

۵. بحث و تحلیل

پیشرفت علوم مختلف مرتبط با فتوگرامتری سبب شده که توان‌مندی‌ها و قابلیت‌های این علم در عرصه عمل و اجرا نیاز به به‌روزرسانی دائم داشته باشد. رجوع به

در مقاله، به بررسی ۲۰ مقاله علمی معتبر از پنج سال اخیر در حوزه علم فتوگرامتری پرداخته می‌شود (جدول ۲).

جدول ۲: بررسی ۲۰ مقاله علمی معتبر از پنج سال اخیر در حوزه علم فتوگرامتری
Table 2: Review of 20 valid scientific articles from the last five years in the field of photogrammetry

ردیف	عنوان مقاله	نویسنده	سال	موضوع	هدف	نتیجه‌گیری
1	مستندسازی؛ تکنیک‌ها، پتانسیل‌ها و محدودیت‌های میراث فرهنگی	F. Hassani	2015	مستندنگاری میراث معماری	تمركز این مقاله بر روی کاربران غیرفنی خواهد بود که نیاز به درک کلی از ابزارهای نوظهور دارد.	به کارگیری طیف گسترده‌ای از فناوری‌ها برای مستندنگاری متریک میراث فرهنگی، تعدد گرینه‌های مناسب را تأیید می‌کند. یک روش واحد نمی‌تواند دقت موردنظر را تضمین کند و همیشه موائع و مشکلاتی وجود دارد که توافقی‌های یک تکنیک را محدود می‌کند و ترکیبی از تکنیک‌های مختلف برای دستیابی به نتیجه مطلوب لازم است.
2	راهنمای مقدماتی ساختار در حرکت	Shervais	2015	SFM	استفاده ساختار در حرکت در برنامه‌های تحقیقاتی	الگوریتم‌ها نحوه استفاده از SFM را در عمل، توضیح می‌دهند.
3	فتوگرامتری و اسکن لیزری برای بازسازی و مرمت بناهای تاریخی [20]	Golovina et al.	2016	فتوگرامتری و لیزر اسکن	شرح روش‌های اسکن لیزری و فتوگرامتری با کاربرد وسیع در معماری و کاربرد آن‌ها در علم اندازه-گیری	فتوگرامتری برای مقاصدی مناسب است که دقت بالا لازم ندارد و مزیت اصلی آن امکان دریافت مدل بافت‌دار (رنگ، جنس مواد) است. اما مدل حاصل از اسکن دقت هندسی بسیار بالاتری دارد.
4	فتوگرامتری تاریخی و اسکن لیزر زمینی برای بازسازی سه بعدی مجازی ساختارهای تخریب شده: مطالعه موردی در ایتالیا، آرشیو بین‌المللی فتوگرامتری	G. Bitelli et al.	2017	فتوگرامتری تاریخی و لیزر اسکن	فتوگرامتری امکان بازیابی خصوصیات هندسی و مادی ساختارهای تخریب شده، ساخت مدل سه‌بعدی برای مستندسازی، مطالعه و حفظ آن‌ها و امکان آنالیز واقعی را فراهم می‌آورد.	کالیبراسیون وجهت‌گیری تصاویر با استفاده از اطلاعات هندسی به دست آمده توسط یک بررسی اسکنرلیزر زمینی به دست آمده است. علی‌رغم کمیابی و کیفیت ضعیف تصاویر موجود، روش فتوگرامتری انجام شده، به لطف استفاده از ابزارهای محدود کننده هندسی ارائه شده توسط نرم‌افزار انتخاب شده، امکان بازسازی کامل را فراهم آورد.

5	تولید مدل‌های سه بعدی بصری زیبا و دقیق از شهرهای تاریخی با استفاده از اسکن لیزری و فتوگرامتری دیجیتال	Balsa et al.	2017	فتوگرامتری و لیزر اسکن	تولید مدل‌های سه بعدی بصری بعدی شهرهای تاریخی بر کامپیوتر اسکن لیزری و تکنیک‌های فتوگرامتری به عنوان مکمل یکدیگر	تھیه یک مدل مجازی سه بعدی با دقت هندسی و بصری بالا و کامپیوتری در یک برنامه مبتنی بر وب ادغام می‌شود. استفاده برای تبلیغات گردشگری، ناویگی، برنامه ریزی شهری، مستندسازی و حفظ میراث فرهنگی
6	مدل‌سازی و ترسیم نقشه‌های آسیب‌نگاری نما در بافت تاریخی شهری با فتوگرامتری پرنده‌های هدایت‌پذیر از دور فوق‌سبک	Russo et al.	2018	برداشت نما با فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور	کاربرد هواپیمای بدون سرنشین بسیار کوچک و سبک وزن (کمتر از ۳۰۰ گرم) مجهز به دوربین ارزان، مناسب برای کار در فضاهای بسیار باریک	تجزیه و تحلیل نمای عظیم بنای تاریخی در بولونیا و تأیید اعتبار نتایج انجام شده توسط یک اسکنر لیزری D3. تھیه نقشه آسیب نگاری با روشنی کم‌هزینه، سریع و آسان
7	از فتوگرامتری معماری تا آموزش میراث معماری دیجیتال	Baik et al.	2018	فتوگرامتری	ادغام دانش مدل‌سازی و تجسم سه بعدی برای شناسایی، طراحی و ارزیابی یک مدل آموزشی	دانش‌آموzan در آزمایش دانشگاهی، نماها و الگوهای مجازی را بر اساس تکنیک فتوگرامتری اندازه‌گیری و مدل سازی کردن.
8	مدل‌سازی سه بعدی یک بنای تاریخی با استفاده از فتوگرامتری برد کوتاه و سیستم هوایی از راه دور (rpas)	M. Lo Brutto et al.	2018	فتوگرامتری برد کوتاه و RPAS	مستندسازی و ساخت مدل دیجیتالی سه بعدی یک مجموعه تاریخی با تلفیق فتوگرامتری راه دور و فتوگرامتری RPAS	استفاده از RPAS، با تصاویر کاملاً عمودی که از بالا و مورب گرفته می‌شود، امکان بررسی کامل ساختمان، از پشت‌بام تا سطح زمین را فراهم کرد.
9	فتوگرامتری برد کوتاه پرنده هدایت‌پذیر از راه دور کوچک برای بررسی معماری	L. Carnevali et al.	2018	فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از راه دور کوچک	بررسی کاربرد RPAS بسیار کوچک (کمتر از ۳۰۰ گرم)، مجهز به دوربین کم‌هزینه در فتوگرامتری برد کوتاه نمای یک بنای تاریخی	یک تصویر قابل اعتماد از نما با کیفیت هندسی مناسب و مدل‌های سه بعدی با رزو لوشن بالا که برای تجزیه و تحلیل و نمایش جزئیات معماری مفید است.
10	با استفاده از فتوگرامتری دیجیتال و تجزیه و تحلیل سه بعدی، تکنیک‌های تشخیص آسیب در بنای تاریخی پیشرفت می‌کند [24].	Alessia Galantucci et al.	2018	فتوگرامتری دیجیتال	ایجاد یک روش تجزیه و تحلیل و تشخیص آسیب در مدل‌های سه بعدی، غنی از اطلاعات در مورد عمق و حجم	استفاده از مدل‌های سه بعدی مانند ابرهای نقطه یا مشاهی چندضلعی برای معرفی آسیب‌ها (ترک‌ها یا ویژگی‌های ناشی از زوال مصالح)
11	فتوگرامتری: روش‌های بررسی و کاربردهای مربوط به کارهای مرمت	Genin et al.	2019	فتوگرامتری روش مستندنگاری	آسیب‌نگاری دقیق در پروژه حفاظت از طاقهای صومعه Jerónimos	فتوگرامتری روشنی سریع برای بد دست آوردن مدل سه بعدی، از طریق ابر متراکم نقاط است که بیشترین استفاده را در پروژه‌های مرمت اخیر دارد.

بهبود عملکرد در کیفیت بازسازی سه‌بعدی و قابلیت انتقال نتایج برچسب زدن و به دست آوردن یک مدل سه‌بعدی برچسب خوده	پتانسیل استفاده از برچسب های تصویر (image labels) برای شروع بازسازی سه‌بعدی	فتوگرامتری معنابی	2019	Stathopoulou	فتوگرامتری معنابی (semantic photogrammetry): تقویت بازسازی سه‌بعدی مبتنی بر تصویر با برچسب‌گذاری معنابی .[21]	12
استفاده از تکنیک‌های مدل‌سازی سه‌بعدی روشی قابل‌اعتماد برای کنترل روند زوال اجتناب‌ناپذیر اسناد تاریخی به دلیل افزایش سن است. تنها با مستندسازی نسخه‌های اصلی می‌توان خطر از دست دادن داده‌های غیرقابل تعویض را کاهش داد. یکی دیگر از پذیر شده است، مدیریت مجموعه داده‌ها در محیط‌های GIS است.	ارزیابی یک استراتژی کم هزینه و بسیار انعطاف‌پذیر برای دیجیتالی شدن نقشه‌ها و اسناد تاریخی از طریق فتوگرامتری دیجیتال با استفاده از سنسورهای تجاری ارزان قیمت	SFM	2019	Brandolini et al.	فتوگرامتری SFM به عنوان یک روش غیرتھاجمی برای دیجیتالی کردن اسناد تاریخی؛ رویکردی انعطاف‌پذیر و کم هزینه	13
استفاده از تکنیک‌های آزمایش غیرمخرب در مقیاس‌های مختلف و ابزارهای ارزیابی ویژگی‌های بنا، شناخت وضعیت حفاظت و اینمنی ساختمان را فراهم کرده است.	معرف مداخلات مرمتی، بر اساس بررسی‌های متريک سه‌بعدی (فتوگرامتری و اسکنر لیزری) و بررسی‌های غیرتھاجمی ژئوفیزیکی (تکنیک رادار نفوذ به زمین)	فتوگرامتری و لیزر اسکن و GPR	2019	Cozzolino et al.	نقش روش توپوگرافی پیچیده (فتوگرامتری و اسکن لیزر) و تحقیقات GPR در مطالعه آسیب‌پذیری صومعه سانتا ماریا ماره، جزایر ترمیتی ایتالیا [23].	14
برداشت‌های فتوگرامتری در دوره‌های مختلف زمانی به مطالعه، بررسی و کاوش میراث فرهنگی و دوره‌بندی تاریخی کالبدی آن‌ها کمک می‌کند.	پردازش تصاویر فتوگرامتری یک آرشیو آنالوگ که در سال ۱۹۹۱ میلادی توسط دوربین متريک گرفته شد و مقایسه نتایج آن با بررسی جدید فتوگرامتری با یک دوربین دیجیتال	فتوگرامتری دیجیتال	2020	Dlesk et al.	از فتوگرامتری آنالوگ تا دیجیتال؛ مستندسازی Abbey در دو مرحله زمانی مختلف	15
اندازه‌گیری ابعاد ستون‌ها و تیرها بین روش‌های معمولی و فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور از ۰,۲۱ تا ۰,۹۱ درصد متغیر است.	ارزیابی کاربرد UAV در بازسازی یک مدل سه‌بعدی برای اندازه‌گیری ابعاد بناهای چوبی سنتی	فتوگرامتری با پرندۀ هدایت‌پذیر از دور	2020	Young Jeong et al.	استفاده از فتوگرامتری هواپیماهای بدون سرنشین برای اندازه‌گیری ابعاد عناصر سازه‌ای در بناهای چوبی سنتی	16

مطالعه موردی دیجیتالی سازی اشیاء در مقیاس کوچک با استفاده از شئ و داده‌های مشابه در هر سه برنامه	مقایسه سه نرم‌افزار پردازش دیجیتال فتوگرامتری: Agisoft Metashape Bentley Context Reality و Capture Capture	نرم‌افزارهای فتوگرامتری	2020	Kingsland	تجزیه و تحلیل مقایسه‌ای نرم افزار دیجیتال فتوگرامتری برای میراث فرهنگی	17
با استفاده از یک دوربین که بالای یک پرنده هدایت‌پذیر از دور نصب شده می‌توان به تصاویری از پایه پلهای بلند، که امکان بررسی زمینی ندارند، دست یافت.	شناصایی روش مناسب برای ایجاد مدل‌های سه بعدی با وضوح بالا و عکس‌های دوبعدی اشیاء و بنای تاریخی با استفاده از روش فتوگرامتری	فتوگرامتری برد کوتاه	2021	Pepe et al.	تکنیک‌ها، ابزارها، پلتفرم‌ها و الگوریتم‌ها در فتوگرامتری برد کوتاه در ساخت مدل سه‌بعدی و دوبعدی اشیاء و بنای تاریخی پیچیده	18
روشی که در این تحقیق آزمایش شده است یک ابزار قدرتمند در زمینه میراث فرهنگی است زیرا انتخاب مواد مناسب برای فتوگرامتری را به صورت خودکار انجام می‌دهد. علاوه بر این، بینش‌های مهمی را ارائه می‌دهد که می‌تواند به بخش‌های دیگر نیز تعمیم یابد.	استفاده از الگوریتم‌های SfM هوش مصنوعی و برای شناسایی فریم‌هایی از یک فیلم؛ که بنای تخریب شده در آن دیده می‌شود و مناسب برای پردازش با فتوگرامتری برای بازسازی سه‌بعدی است.	ترکیب الگوریتم‌های AI و SFM	2021	F. Condorelli et al.	یک روش متحرک با ترکیب الگوریتم‌های ai و sfm در فیلم‌های تاریخی [22]	19
استفاده از الگوریتم‌های SfM و MVS و تصاویر تولید شده توسط دوربین ارائه شده در UAS. ایجاد ابر نقطه سه‌بعدی سازه و بازسازی هندسه هر عنصر با تولید پروفیل سه‌بعدی در نرم افزار Rhinoceros	شناصایی روش آسان و سریع برای تولید مدل‌های سه‌بعدی از ساختارهای پیچیده	فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور	2021	Pepe et al.	فتوگرامتری پرنده هدایت‌پذیر از دور و مدل‌سازی سه‌بعدی معماری پیچیده برای اهداف حفاظتی، مطالعه موردی پل بنایی رودخانه سل، ایتالیا	20

مقیاس‌های مختلف توسعه یافته است. با این حال، برخلاف اسکنرهای سنتی، فتوگرامتری نسبتاً ارزان - چه از نظر پولی و چه از نظر تجربی - است. فتوگرامتری سبب می‌شود که دیجیتالی شدن در مقایسه با سایر تکنیک‌ها برای همه قابل‌دسترسی باشد. امروزه فتوگرامتری نقش پررنگی را در مستندسازی بنای تاریخی در ایران ایفا می‌کند و کار باستان‌شناسان و مرمتگران را تا حد زیادی آسان کرده و دقت آن را افزایش داده است. با توجه به در دسترس و ارزان بودن

۵. نتیجه‌گیری

حفظ و مرمت میراث فرهنگی شامل حفاظت از بنای تاریخی با استفاده از تمام فناوری‌های جدید است که در حفظ وضعیت اولیه اثر تا حد ممکن مؤثر است. میراث فرهنگی به طور فزاینده‌ای از فناوری‌های دیجیتال در تکنیک‌ها و روش‌های خود استفاده می‌کند. ابزارهای دیجیتالی سه‌بعدی جدید مزایای منحصر به فردی را برای اطلاع‌رسانی، آموزش و حفظ آثار و محوطه‌ها ارائه می‌دهند. فتوگرامتری یکی از تکنیک‌هایی است که برای دیجیتالی شدن سه‌بعدی در

۳. از سیگنال‌های ماهواره‌های در حال گردش برای محاسبه موقعیت، زمان و سرعت استفاده می‌کند.
۴. از اطلاعات چرخش و شتاب از یک واحد اندازه‌گیری اینرسی سیستم ناوبری اینرسی، برای محاسبه موقعیت نسبی در طول زمان استفاده می‌کند.
۵. مدل رقومی سطح، در واقع معرف بازتاب سطحی درختان، ساختمان‌ها و دیگر عوارض بالای سطح زمین و همچنین خود سطح زمین است.
۶. برخلاف عکس‌های هوایی تصحیح نشده، می‌توان از یک عکس اورتو برای اندازه‌گیری فواصل واقعی استفاده کرد، زیرا نمایش دقیقی از سطح زمین است که بر اساس توبوگرافی، اعوجاج لنز و شیب دوربین اصلاح شده است.
۷. دوربین point-and-shot (یا کامپکت) یک دوربین کوچک با کاربرد آسان است که دارای یک لنز داخلی است.
۸. برچسب‌های جی‌پی‌اس خیلی کوچک هستند. برچسب‌های جی‌پی‌اس، شبکه‌های ریدیابی دارند. این شبکه‌ها امکان ریدیابی وسایلی را می‌دهد که مجذب به این برچسب‌ها هستند و این دستگاه مجذب به سیگنال‌های است که تا ۷ کیلومتر را پوشش می‌دهد.
۹. گوپرو (به انگلیسی: GoPro) نام شرکت آمریکایی است که به توسعه و تولید دوربین‌های شخصی ورزشی (اکشن) کیفیت بالا و نرم‌افزارهای ویرایش تصویر و برنامه‌های موبایل می‌پردازد.
۱۰. gimbal گیمبال ابزاری است که از موتورها و حسگرهای هوشمند برای پشتیبانی و تثبیت دوربین استفاده می‌کند.

این روش و قابلیت ترکیب آن با سایر روش‌ها پیش-بینی می‌شود که در آینده، تمامی کارهای مستندسازی و برداشت میراث فرهنگی اعم از اینهای تاریخی، آثار، محوطه‌های باستان‌شناسی و موارد دیگر در ایران با استفاده از این فناوری غیرمخرب و تکنیک‌های نوظهور آن انجام شود. آن‌چه که از مطالعه مقالات برآمد، بیانگر این موضوع است که علم فتوگرامتری در ترکیب با سایر روش‌ها از جمله Laser scanner، Lidar، GPR و سایر فناوری‌ها عملکرد بهتری خواهد داشت.

با پیشرفت این علم، در آینده می‌توان شاهد پژوهش‌هایی در مقیاس کلان سرزمینی برای فهم یک مجموعه گسترده و دارای تنوع زیستی و آثار فرهنگی به صورت یکپارچه و پیوسته بود. استفاده از فتوگرامتری هوایی و ترکیب آن با تکنولوژی‌های برداشت دیگر برای به دست آوردن وجوده غیرقابل دسترس و ناشناخته این آثار (از جمله قنات‌ها و سازه‌های وابسته به آن‌ها و روختانه‌ها و سکونت‌گاه‌هایی که شکل می‌دهند) دارای اهمیت فراوان است.

پی‌نوشت‌ها

۱. نوعی تصویربرجسته‌نما که طراحی آن به گونه‌ای است که خطای دید در مغز انسان ایجاد می‌کند تا وی تصویر دو بعدی را به صورت سه بعدی ببیند.
۲. دوربین‌های دیجیتال تجاری ارزان و آسان برای استفاده هستند، که اگر تصاویر با فرمت خام گرفته و پردازش شوند تا بتوان رابطه خطی با درخشدگی صحنه را حفظ کرد، می‌توان از آن‌ها برای کسب اطلاعات کمی علمی استفاده کرد.

References

- [1] M. Lo Brutto, D. Ebbolese, G. Dardanelli, 2018, 3d modelling of a historical building using close-range photogrammetry and remotely piloted aircraft system (rpas), ISPRS TC II Mid-term Symposium “Towards Photogrammetry 2020”, 4–7 June 2018, Riva del Garda, Italy.

- [2] F. Hassani, 2015, documentation of cultural heritage techniques, potentials and constraints, 25th International CIPA Symposium 2015, 31 August – 04 September 2015, Taipei, Taiwan.
- [3] Genin, Soraya M., 2019, photogrammetry: methods of survey and applications on restoration works, The International Archives of the Photogrammetry, Remote Sensing and

- Spatial Information Sciences, Volume XLII-2/W11.

[4] Dlesk, Adam & Uueni, Andres & Vach, Karel & Pärtna, Jüri, 2020, From Analogue to Digital Photogrammetry: Documentation of Padise Abbey in Two Different Time Stages, *Applied Sciences*, 10.

[5] Kingsland, Kaitlyn, 2020, Comparative analysis of digital photogrammetry software for cultural heritage, *Digital Applications in Archaeology and Cultural Heritage*.

[6] Balsa-Barreiro, José & Fritsch, Dieter, 2017, Generation of visually aesthetic and detailed 3D models of historical cities by using laser scanning and digital photogrammetry, *Digital Applications in Archaeology and Cultural Heritage*.

[7] Brandolini, Filippo & Patrucco, Giacomo, 2019, Structure-from-Motion (SFM) Photogrammetry as a Non-Invasive Methodology to Digitalize Historical Documents: A Highly Flexible and Low-Cost Approach?, *Heritage* 2019, 2.

[8] Baik, Ahmad, A. Alitany, 2018, From architectural photogrammetry toward digital architectural heritage education, ISPRS TC II Mid-term Symposium "Towards Photogrammetry 2020", 4–7 June 2018, Riva del Garda, Italy.

[9] G. Bitelli, M. Dellapasqua, V.A. Girelli, S. Sbaraglia, M.A. Tinia, 2017, historical photogrammetry and terrestrial laser scanning for the 3d virtual reconstruction of destroyed structures: a case study in Italy, The International Archives of the Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences, Volume XLII-5/W1.

[10] Aghili, Mohammad Hadi, 2008, Photogrammetry, Geomatic Learning. (In Persian)

[11] Russo, Michele & Carnevali, Laura & Russo, Valentina & Savastano, Davide & Taddia, Yuri, 2018, Modeling and deterioration mapping of façades in historical urban context by close-range ultra-lightweight UAVs photogrammetry, *International Journal of Architectural Heritage*

Conservation, Analysis, and Restoration.

[12] Hamruni, Ahmed Mohamed (2010) The use of oblique and vertical images for 3D urban modelling. PhD thesis, University of Nottingham.

[13] Young Jeong, Gi & No Nguyen, Tan & Khai Tran, Dang & Huyen Hoang, Thi Bich, 2020, Applying unmanned aerial vehicle photogrammetry for measuring dimension of structural elements in traditional timber building, Elsevier, *Journal of the International Measurement Confederation (IMEKO)*.

[14] Pepe, Massimiliano & Costantino, Domenica, 2021, UAV Photogrammetry and 3D Modelling of Complex Architecture for Maintenance Purposes: the Case Study of the Masonry Bridge on the Sele River, Italy, *Periodica Polytechnica Civil Engineering*, 65(1), pp. 191–203.

[15] Aldino Rizaldy, Wildan Firdaus, 2012, direct georeferencing : a new standard in photogrammetry for high accuracy mapping, *International Archives of the Photogrammetry, Remote Sensing and Spatial Information Sciences*.

[16] Pepe, Massimiliano & Costantino, Domenica, 2021, Techniques, Tools, Platforms and Algorithms in Close Range Photogrammetry in Building 3D Model and 2D Representation of Objects and Complex Architectures, *Computer-Aided Design & Applications*, 18(1).

[17] L. Carnevali, E. Ippoliti, F. Lanfranchi, S. Menconero, M. Russo, V. Russo, 2018, close-range mini-uavs photogrammetry for architecture survey, ISPRS TC II Mid-term Symposium "Towards Photogrammetry 2020", 4–7 June 2018, Riva del Garda, Italy.

[18] Sandeep Gupta, 2018, Active and Passive Remote Sensing, *Remote Sensing & GIS Applications in Environmental Sciences*.

[19] Shervais, Katherine, 2015, Structure from Motion Introductory Guide, Questions or comments please contact

- education AT unavco.org. Version Oct 22, 2015.
- [20] Golovina, Svetlana & Kanyukova, Svetlana, 2016, Photogrammetry and Laser Scanning for Reconstruction and Restoration of Historical Buildings, MATEC Web of Conferences 73,01008.
- [21] Stathopoulou, Elisavet (Ellie) K., 2019, semantic photogrammetry: boosting image-based 3d reconstruction with semantic labeling, 8th Intl. Workshop 3D-ARCH “3D Virtual Reconstruction and Visualization of Complex Architectures”, 6–8 February 2019, Bergamo, Italy.
- [22] F. Condorelli, F. Rinaudo, F. Salvadore, S. Tagliaventi, 2021, a match-moving method combining ai and sfm algorithms in historical film footage, international archives of the photogrammetry, remote
- [23] sensing and spatial information sciences. - issn 2194-9034. - elettronico. - (2020), pp. 813-820.
- [24] Cozzolino, Marilena & Di Meo, Andrea & Gentile, Vincenzo, 2019, the contribution of indirect topographic surveys (photogrammetry and laser scanner) and gpr investigations in the study of the vulnerability of the abbey of santa maria a mare, tremiti islands (Italy), annals of geophysics, 62.
- [25] Alessia Galantucci, Rosella & Fatiguso, Fabio, 2018, Advances damage detection techniques in historical buildings using digital photogrammetry and 3D surface analysis, Journal of Cultural Heritage.